

STAPLE FORMING AND DRIVING MACHINE AND METHOD

Patent number:

JP59045482B

Publication date:

1984-11-07

Inventor:

OORUSEN HOORU

Applicant:

SWINGLINE INC

Classification:
- international:

B27F7/21

- european:

B25C5/04B; B60T11/10 JP19810501726 19800917

Application number: Priority number(s):

WO1980US01200 19800917

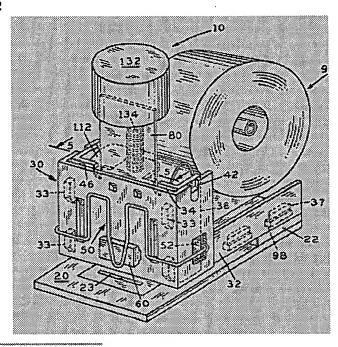
WO8200972 (A EP0059713 (A1 NL8020550 (A)

EP0059713 (B1 NL187055C (C)

Also published as:

Abstract not available for JP59045482B Abstract of corresponding document: **WO8200972**

A staple forming and driving tool (10) employing a vertical front portion of a staple head base (34), and sheath (40) to provide a space for reciprocating former member (70) and driver (80). Spring (50) urges base (34) toward sheath (40) with spacer lugs (33) maintaining a defined distant between base (34) and sheath (40). A belt (94) is fed through an opening (100) in base (34) by a cartridge (90) which protrudes into opening (100) and belt advancing means (104, 112) is held inoperative by forming tang (75) during a portion of the forming and driving stroke to prevent movement of staple wire (200) during critical period of such stroke. The former (70) is moved during the forming and driving stroke through a path which permits former lugs (72) to guide the former staple down to a point adjacent the workpiece (300).



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

19 日本国特許庁(JP)

⑩特許出願公告

報(B2) 昭59-45482 ⑫特 許 公

6)Int.Cl.3

識別記号

庁内整理番号

2049公告 昭和59年(1984)11月7日

B 27 F 7/21

7222-3C

10

20

発明の数 1

(全20頁)

匈閉じ金成形打込み機械

21)特

願 昭56-501726

(22)出

願 昭55(1980)9月17日

⑥国際出願 PCT/US80/01200

⑥公表番号 昭57-501472

43公 表 日 昭57(1982)8月19日

79発 明 者 オールセン・ポール

> アメリカ合衆国 11710 ニユーヨー ク・ベルモア・マーテイン・アヴ エニュー2863

スウイングライン インコーポレ の出 願 15 ーテツド アメリカ合衆国 11101 ニユー ヨーク、ロングアイランド シテ イ、スキルマン アヴエニユー

32 - 00

四代 理 人 弁理士 中村 純之助

60参考文献

開 昭53-28865 (JP, A) 特

の特許請求の範囲

1 閉じ金針金の連結した帯から供給される閉じ 25 金針金を閉じ金に成形し、このように成形された 閉じ金を閉じられるものに打込むための閉じ金成 形打込み機械において、以下の構成部品を含むも の。

- (イ) 台座
- (中) その台座の上に取り付けられ、閉じられるも のを受け入れるだけの距離だけ台座から間隔を おいている、固定された閉じ器頭部。その閉じ 器頭部は固定された垂直な頭端部を有する、
- の頭端部との間に或る程度の通路をあけておく ために配置されたスペーサ突起手段によつて頭

端部との間に間隔をおいている垂直前方枠、

- (h) 上記閉じ金針金の連結した帯のカートリッジ から供給された閉じ金針金を受け入れるための その垂直な頭端部にある開口、
- 5 出 その前方枠にある2番目の開口、
 - ⋈ スペーサ突起手段に垂直頭端部と前方枠を押 し付ける為に垂直頭端部と前方枠に噛み合つて いるパネ手段、
 - (ト) 一部を通路内に一部を第2の開口内跨つて位 置した引き込み可能な成形プロック手段、そし てその成形プロック手段は前述のバネ手段に抗 して垂直頭端部から引込み可能になつている。
 - (チ) 閉じられるものから通路の中の位置への往復 運動をするために、前述の通路内に位置する往 復運動をする閉じ金成形手段、そして更に
 - (リ) 以下のものを含み、成形手段を下方に打込む 打込み手段、
 - (i) 成形手段に設けられた肩部に接触するプツ シャ手段を含み、その下方への運動の途中ま で成形手段を確実に打込む打込み手段、
 - (ii) 成形手段と接触する側面手段を含み、その 下方への運動の後半に摩擦によつて成形手段 を非確実に打込む打込み手段、そして更に
 - (ヌ) 閉じられるものに成形された閉じ金を打込む ための打込み手段。
- 2 成形プロックに対する成形手段の下方への運 動によつて生じた下方への運動及びバネ手段によ つて生じた上方への運動によつて前方枠が上下に 往復運動をし得るように前方枠がパネ手段によつ 30 て保持されている特許請求の範囲第1項記載の機 械。
 - 3 前方枠が固定されている特許請求の範囲第1 項記載の機械。
- 4 打込み手段が手動力によつて下方に動き、打 (*) その垂直な頭端部に接して取り付けられ、そ 35 込み手段の戻りパネ手段によつて上方に動く、特 許請求の範囲第1項記載の機械。
 - 5 打込み手段がソレノイド電機子手段によつて

下方に動き、戻りバネ手段によつて上方に動く特 許請求の範囲第1項記載の機械。

6 成形手段を確実に打込む打込み手段が成形手 段上にある一面に接触していて、打込み手段上に ある、プツシャ部材を包含している特許請求の範 囲第1項記載の機械。

7 成形手段を非確実に打込む打込み手段が、摩 擦力によつて成形手段上の一面に噛み合つていて、 打込み手段上にあるプツシャ部材を包含し、そし てそのプッシャ部材がその面に張力手段によつて 10 形打込み機構は、既に知られている所である。そ 押し付けられている特許請求の範囲第1項記載の 機械。

8 閉じ金針金が順次供給される水平の溝を成形 プロックが有する特許請求の範囲第1項記載の機

9 閉じ金針金の連結した帯のカートリッジが以 下のものを包含する特許請求の範囲第1項記載の 機械。

- (イ) 帯収容手段と排出シュート手段、
- (ロ) シュート手段の両側にある突起手段、
- と) 水平な基板と側面立上り部を包含している固 定された垂直頭部に取り付けられた固定された 水平頭部、そして更に
- (二) 摩擦力によつてシュート手段上の前述の突起 手段に摩擦力によつて吻合し接触するように位 25 なくなるような摩耗によつて、打込み機構のタイ 層され、成形されて、前述の側面立上り部上に ある突起手段、
- 10 以下のように作られている特許請求の範囲第一 1項記載の機械。
- (イ) 垂直頭部にある開口が閉じ金針金の長さより 30 本質的に長い、そして更に
- (ロ) 閉じ金帯がそれから供給されるカートリッジ を有し、そのカートリッジまたは縁取り手段に よつて形状が限定された排出開口を有する。そ 中に位置している。

11 前述の垂直頭部の開口から突出しているカー トリッジの唇状手段を縁取り手段が包含している 特許請求の範囲第1項記載の機械。

12 閉じ金針金の帯が、垂直頭部にある、帯内の 閉じ金針金よりかなり長い幅をもつた開口部を通 つて供給され、また閉じ金針金帯が、垂直頭部に ある開口部に位置する縁取り手段によつて限定さ れている排出口を有するカートリッジによつて保

持されている特許請求の範囲第1項記載の機械。 **①** 技術的分野

本発明は未成形の閉じ金針金から閉じ金を成形 しその閉じ金を打込む型の閉じ金成形打込み機械 に関するものである。更に特定すると、本発明は、 作動機構の一作動によって閉じ金が成形され打込 まれるような閉じ金成形打込み機械若しくは書類 閉じ器に関するものである。

一作動で閉じ金が成形され打込まれる閉じ金成

のような装置の幾つかの例が、米国特許第 1757883, 2659885, 3728774 及び3746236号に示されているが、これら の装置のすべては、先づ針金の巻線若しくは金属 15 の帯金から閉じ金が切り取られ、その後成形され 打込まれるものである。更に、これら4つの特許 のすべてに於いては、別個のつながり、てこやカ ムと云つたものが成形器と打込み器を駆動力の源 泉に結合しているのである。それは即ち、駆動力 20 源は別として、閉じ金は先づ成形され、次いで打 込まれねばならないという事実によつて、成形器 と打込み器は別々のつながりを有している。この ことが、非常に多数の可動部品を必要とするとか、 また更に打込まれる前に閉じ金が適切に成形され

ミングが合わなくなると云つた問題を提起する。

米国特許第3009156及び3690537

号に於いて、未成形の閉じ金針金から閉じ金を成 形し打込み、また更応主たる駆動力源によつて駆 動される打込み器によつで成形器を作動させる、 閉じ金成形打込み器が開示されている。従つて、 この2つの米国特許第300915.6及び 3690537号のそれぞれに於いて、成形器と 打込み器の為に何ら別個のリンク仕掛がなく、む してその縁取り手段は前述の垂直頭部の開口の 35 しろ閉じ金が成形された後に、成形器は打込み器 とのリンク仕掛を外され、打込み器だけが成形さ れた閉じ金を打込むべく更に作動を続けられるよ うに成形器と打込み器との間に方法が講じられて いる。外にも述べられているが、成形器と打込み 40 器の間にはカラ動きの仕掛けがある。これらの後 者の閉じ金成形器と打込み器は可動部品と様々な リンク仕掛の数を減らしはするが、これらのもの は未だかなり多数の可動部品を有しており、また 特に成形器と打込み器との間の解除可能なリンク

仕掛は比較的複雑である。

更に、上記のような閉じ金成形打込み装置のす べてに於いては、付随する回転軸とか云つたもの を伴う部品の数が多いので、標準の卓上型閉じ金 を打込むのにすら、比較的大形のケースを必要と 5 する。従つて、現在まで、卓上閉じ器の殆どは、 たゞ単に成形済の閉じ金を打込むだけの型のもの であつた、と云うのは、成形、打込みに伴う複雑 さから今までは多数の部品が必要になり、それに よつて、原材料並びに組立てに要する原価が増え 10 るからである。そのような原価の増加は、概して このような閉じ金成形打込み装置を個人の卓上用 として事務器市場向けに売込める価格をつける余 地をなくしてしまう。

じ器が詰つてしまう傾向が大きいことも認識され ねばならない。上記の閉じ器すべてに於いて、閉 じ器の詰りの排除は、作動握りを繰り返し打込む ことだけで時には出来るが、しかし、時には、詰 つた閉じ金を除去或いは未成形の閉じ金の状態を 20 手直しするために装置の分解を或る程度行わねば ならないことになる。

本発明の概要

本発明の指向する所は、カートリッジ内に収容 されている未成形閉じ金の帯から、閉じ金の成形 25 図面の簡単な説明 と打込みの両方を行う小型の卓上用閉じ器の製造 である。本発明の目的の一つは、そのような閉じ 器を、原価を引き下げ且つ起りうる摩耗に拘わら ず信頼性を増大するために出来るだけ可動部分の 数を少くして製造することである。

更にまた、本発明のもう一つの目的は、未成形 閉じ金若しくは半分或いは完全に成形された閉じ 金により詰りがたゞ単に繰返し閉じ器を作動させ るだけで排除出来る閉じ金成形打込み装置を作る ことにある。

この目的のために、本発明の閉じ器は、打込み 器、打込み器で作動させられる位置にある成形器、 成形器プロック及び前方枠を有し、これら部品の すべては、1本のバネでもつて固定された閉じ器 頭部に取付けられている。

打込み刃、成形器、前方枠及び閉じ器頭部は、 相対する平行面におかれた大体平坦な部分を有し ており、前述の1本のバネによつて相互に相接し た状態に保持されている。詰りが生じた場合は、

前述のバネは前方枠が固定された閉じ器頭部から 離れることを許容し、このようにして詰つた1個 或いは2個の閉じ金若しくは未成形の閉じ金を排 除する空隙を作り出す。詰りが直ると、各部品は バネの圧力でそれぞれの適切な位置に戻り、装置 は再び適切な作動のための準備を完了する。

6

必要な「カラ動き」を可能にするために、打込 み器と成形器との間に極めて単純化されたリンク 手段が施こされている。この目的のために、打込 み刃はバネ鋼若しくは他の柔軟性のある材料で作 られており、またその両側にそれぞれ1個ずつあ る2個の打込み脚を有する。この打込み脚は、作 動機構(手動握り若しくはソレノイド)の作動に よつて生じた打込み器の運動を成形器に伝達する 更にまた、成形及び打込みの複雑さの故に、閉 15 ために、成形器の側方に延長された2個の肩部に 噛み合つている。前方枠の内部にある斜めに切ら れた2個のカムの表面は打込み刃脚部のそれぞれ と吻合して、このようにして脚部をそれの有する バネ力に抗して、外方にはね返らせ、閉じ金の成 形の終つた所で成形器の肩部から打込み器脚部の **噛み合いを外す。従つて打込み器は更に下方への** 運動を続けるに当つて、打込み器と摩擦力によつ て吻合している成形器を、成形器が閉じられるも のに打ち当るまで、下方に運ぶのである。

第1図は本発明の閉じ金成形器と打込み器の透 視図である。第2図は第1図の書類閉じ器の分解 組立図であるが、若干の部品は図示されていない。 第3図は閉じ金成形器及び打込み器に未成形閉じ 30 金帯を供給する為の送り爪板を示す。第4図は逆 送り制御機構を含めたカートリッジの一部を示す。 第5図は第1図の5-5の線に沿つた断面の拡大 図で、作動サイクルの始まる時の各部品を示す。 第6図は第5図と同様のものであるが、作動サイ 35 クルの途中の或る時点に於ける各部品を示す。第 .7図は第5図の7-7の線に沿つた断面を示す。 第8図は第6図の8-8の線に沿つた断面を示す。 第9図は第1図の閉じ器の一部の垂直断面図であ つて、作動サイクルの始まりの時の各部品を示す。 40 第10図は第9図と同様のものであるが、作動サ イクルの途中の或る時点に於ける各部品を示す。 第11図は第9図及び第10図と同様のものであ るが、閉じ金が打込まれた後の各部品を示す。第 12図は平面図であるが、部品の幾つかは取り外

されている。第13図は第11図の13-13の 線に沿つた断面の拡大図である。第14図は第1 図と同様の 透視図であるが、改良された型の閉じ 器を示す。第15図は第12図と同様のものであ るが、第14図に示す改良型の閉じ器を示す。第 16図は第14図に示す改造型の閉じ器の成形器 部材を示す。第17図は第2及び3図と同様の透 視図であるが、その閉じ器のもう一つ他の実施態 様を示す。第18図は第17図に示す閉じ器の側・ 面図である。第19図は第17図に示す閉じ器の 10 立面部分切断面を示す。第20図は第17図に示 す改造型の閉じ器の先端部を示す。第21図は第 17図に示す閉じ器の垂直切断面を示し、併せて 開口部100に位置したカートリッジを示し、又 成形前及び成形後の未成形針金を示す。第22図 は第17図に示す閉じ器の平面図で、作動のため の位置にあるカートリッジを示す。 本発明を実施するための最良の態様

第1図乃至第4図に示す如く、閉じ金成形打込 み装置 1 0 は 1 個の閉じ器頭部 3 0 に取付けられ 20 た1個の台座20を有する。図示された如く、そ の閉じ器頭部30は1個の基部32及び1個の直 立した前方部34から成る。その基部32はその 後端で台座20から上方に延びた1個の直立部 **22**に溶接されているか又はその他の方法でしつ ²⁵ かり取り付けられている。その閉じ器頭部30の この取り付け方は唯1例として示されたもので、 台座との固定関係に於いて、閉じ器頭部30を取 り付けるのに他の方法によることも出来る。 1個 の前方枠 4 0 がその閉じ器頭部 3 0 に閉じ器頭部 30 との関係に於いて垂直方向の運動が出来るように、 押えパネ50によつて取り付けられている。押え バネ50のそれぞれの端末は内側に曲げられてお り、内側に突出した脚52をそれぞれ有し、その それぞれの脚52は前方枠40の反対側で孔54 をそれぞれ貫通している。そのそれぞれの脚52 はそれぞれの方に向つて閉じ器頭部30の前方部 34の後方端36の後に噛み合せるのに十分な長 さだけ多少突き出ている。閉じ器頭部30の両側 の側方に延びている 2 つの突部 **3 8** は前方枠 **4 0** 40 の両側にある2つのU字型切り込みに嵌り込んで いる。閉じ器頭部30の前方部34と一体に形成 され、前方に延びている4個のスペーサ突起33 はそれぞれを前方枠40の内側表面46に対して、

それを閉じ器頭部**30**の前方部**34**との関係に於いて或る一定の間隔をとつて保持するよう接触している。

長矩形の開口部44が前方枠40の中央部にあ り、それは成形器プロック60の突起部62を受 ける。押えバネ50は下方に曲げられた大体に於 いてV字型の部分56を有し、そのV字型の部分 56は第1図に示す如く成形器ブロック60の外 側表面を押えつけて成形器プロック60をその位 置にバネ力で保持している。スペーサ突起33に よつて作られた閉じ器頭部30と前方枠40との 間の間隙には、打ち込み器80によつて針金の短 い 1 片から閉じ金を成形するための 1 個の成形器 部材70がある。成形器部材70は前方枠40の 15 内側表面に接して置かれ、前方枠40から閉じ器 頭部30に向つて内方向に延長する垂直に延びた 2本の滑りレール48の間に位置している。この2 本の滑りレール48は前方枠40と同じ材料から 打抜き又はその他の方法で成形出来る。成形器部 材70は通常逆U字型をしており、下方に向つて 伸びた2本の脚部72を有するが、その脚部72 は成形器部材の上部74よりも通常厚く出来てい る。脚部 7 2 の外側表面 7 6 は滑り レール 4 8 の **隣接して対抗する面47に接している。成形器部** 材70はその上端が中央部材74の部分で幅が狭 ばめられており、それによつて側方に突き出た上 方に向いている2個の肩部78が作られている。 中央部材74は成形器部材70の材料から切り出 され、打込み器にある縦長の開口を通して後方に 向つて延長するように曲げられた突起片 75をも つている。

第5図について説明すると、打込み器は打込み 刃86から2個の切り込みによつてそれぞれ切り 離された側面にある2個のプッシャ84を有して 35 いる。このプッシャ84は前方に延びるように線 89に沿つて僅かに曲げられ、前方枠40の内側 表面46に接触している。プッシャ84の両端末 85は従つて通常成形器部材70の上方に向いて いる2個の肩78それぞれと噛み合うようになつ 40 ている。この2個の端末85の外側の部分は滑り レール48の斜めに切られたカム表面49と噛み 合うようになつており、そのカム表面49は端末 85のそれぞれの外側の部分に向いている。

成形器部材70の2個の脚部72のそれぞれは、

その上方を向いている2個の肩78の直ぐ下の部 分にそれぞれ凹部79を有する。 それぞれの脚部 7 2はまたその内方に面した端に沿つて溝7 7を それぞれ有しており、それぞれの溝77は共に閉 じ金を成形し、打ち込むのを容易ならしめる通路 5 を形成している。打込み刃86の両方の外側端 87は、凸型になつていて溝77を形成する通路 の凹型の断面に嵌り込むようになつている。

4個のスペーサ突起33の他に、閉じ器頭部 30の前方部34は打込み器80の両側に位置す 10 る前方に突き出た2個の結合誘導突起35を有し、 これによつて打込み器 8 0 の垂直方向の運動の際 にこれを誘導する助けをする。これらの部分は、 前方部34から切り離されて、前方部34は図示 されていないが、第5図及び第6図に示されてい 15 ている突起片75は駆動爪120に接しており、 る。打込み器80の両側の外側端83がこの2個 の誘導突起35のそれぞれの内側表面に滑りなが ら噛み合う状態が判るであろう。

前方枠40の内側表面46から後方に向つて延 · 長しているのが 2 個の制御突起 **4 3** で、この制御 20 突起43は、成形器70が元の位置に戻る際その 上方への運動を制御して成形器70の上端81と 噛み合うようになつている。この2個の制御突起 43はまた打込み器80がそれが作動する間動揺 触している。

この書類閉じ器は、閉じ針容器92を形成する カートリツジ90を装着するように作られている が、その一部のみが図示されている(第9図参照)。 、カートリッジ90はその中に帯状に互いに付着し 30 132の中に保持されており、戻しバネ134が 合つており、閉じ針容器92の底部にある送り樋 96から送り出される、針金の短片のロール94 を収容している。第1図及び第4図に示されてい る通り、送り樋96は閉じ器頭部30の基部32 から内側に突き出ている内方突起37の下面に噛 35 み合う側方に突き出た4個の側方突起98を有す る。この側方突起98と内方突起37の噛み合い によつて、送り樋96の出口102と閉じ器頭部 30の前方部34にある開口100との適当な吻 合が確実になる。図示されてはいないが、適当な 40 結合方法によつて閉じ針容器92と閉じ器頭部 30が結合されている。

前方部34の内部に取り付けられているのが送 り爪板104で、その送り爪板104は側方に突

き出た 2 個の突起 1 0 6 を有し、そのそれぞれが 前方部34にある2個の孔108にそれぞれゆる く嵌め込まれている(第2図及び第9図参照)。 この送り爪板104は2個の保持部材110を有 し、それぞれ片側に1個づつある。バネ鋼製の送 りパネ112は、送りパネ112にある2個の孔 1 1 4 と送り爪板 1 0 4 の 2 個の保持部材 1 1 0 のそれぞれの底部近くにある対応する2個の孔 118をそれぞれ貫通している2個のリベツト 116によつて送り爪板104に取り付けられて いる。 2個の保持部材 1 10の間に保持部材 110よりやや前方で下方に延長した駆動爪 120がある。第9図に示されている各部品を組 立てた状態では、成形器部材70の後方に延長し 送り爪板104と送りバネ112を駆動して、以 下に説明するように閉じ針200を供給する。送 りパネ112の先端には2個の爪121があり、 この爪が第9図に示すように帯状94になつてい る閉じ針200に接触している。送り樋96にゆ るく取付けられているのが逆送制御板122であ るが、この逆送制御板122は2個の突起124 によつてその位置にほぼその重みだけで保持され ており、その2個の保持爪126が帯状94にな しないように、打込み器80の前方表面に軽く接 25 つた閉じ針200の上に乗つている。逆送制御板 122の後方端128は閉じ針容器92の一部に 接しており、カートリツジ90の方向に向つて閉 じ針200が逆行することを防いでいる。

> 打込み刃80の上方端130は打込み握り 打込み握り132と前方部34と一体となつてい る後方に向つて延びているフランジ138との間 に装着されている。戻しバネ134は握り132 と打込み刃130の上方端の両者に、第9図に矢 印140で示された方向と逆方向の上方に向つて 圧力を加えている。

台座20はその上面に取り付けられた1個の鉄 敷21を有し、その鉄敷21には打込み刃80と 対応した2個の折曲げ溝23がある。

作動のサイクルの当初に於いては、戻しバネ 134は最も伸び切つた状態にあり、打込み握り 132は打込み刃80と同じように第9図に示す ようにその最上位に位置している。先頭の閉じ針 200は成形器プロツク60の突起部62にある

20

12

溝64の中に位置している。成形器70はその最 上位にあり、その上端81は制御突起43の下面 と噛み合つている。成形器70の後方に延長して いる突起片75は、第9図に131として示され ている領域で、送り爪板104の駆動爪120に 5 接近若しくは接触している状態にある。

打込み握り132を下方に向つて迅速に作動す ると、閉じ金200が形成され打ち込まれる、一 方で送りバネ112と送り爪121は次の閉じ金 200を溝64に供給するための準備完了した状 10 態になる。打込み握り132を元の位置に戻すと、 各部品は上記に説明された通り、又第9図に示さ れている通り、急速に元の位置に戻り、またその 際新しい閉じ金200が溝64に供給される。

更に明確には、その動作は次の通りである。

1. 握り132を最初に押し下げると、打込み刃 80は矢印140の方向に下方に移動する。恐 らく僅か0.001インチ前後移動後殆ど直ちに、 打込み刃80の両方の打込み器脚部84の下方 端85は成形器70の上方を向いた2個の肩 **78にそれぞれ接触することになる。打込み刃** 80が握り132によつて与えられた力によつ て更にその動きを続けると、今度は成形器の刃 70をも同じように下方に移動させる。

成形器 70 が下方への動きを始めると直ちに、25 後方へと突起片 75 が駆動爪 120 の斜めのカ ム表面に沿つて動き始め、また駆動爪120を その回転軸108の周囲を送りバネ112に抵 抗しながら、後方へと動かし始める。

- 2. 打込み器の脚部 8 4 を通して、打込み刃 8 0 30 によつて、それに与えられた力によつて成形器 70が下方に向つて動き始めた後殆ど直ぐ、成 形器70の脚部72の下向端は成形器プロック の溝64に保持されている閉じ金200の両側 端に接触する位置に来る。
- 3. 打込み刃80によつて駆動されて成形器70 が更に下方への運動をすると、接着剤或いはテ ープと云つた他の方法で一体となつて結合され ていた閉じ金200の帯94から閉じ金200 の両側の端末が分離され始める。同時に、成形 40 器70の両方の脚部72は閉じ金200の両側 の端末を下方に曲げ始める。
- 4. 閉じ金200の両側の端末に成形器の両脚部 72を通して加えられた力は、成形器プロック

60及び前方枠40更にはバネ50によつて加 えられる圧力による抵抗をうける。従つて、閉 じ金200の両側端は成形器の脚部72の下方 へ向う運動によつて滑かに且つ継続的に下方に 向つて曲げられる。この運動が行われている間 に、閉じ金の曲げられた脚部は、成形器の脚部 72の溝77の中に嵌め込まれる。閉じ金がそ のU字型に成形されたその直後、成形器の弯曲 部若しくはその端末は、成形器プロック60の 突起部62の上部表面63と接するに至る。打 込み刃80によつてそれに加えられた力によつ て、成形器70が更に下方への運動を継維する と、今度は成形器プロック60を同じように下 方に押し下げる。成形器プロック60は前方枠 40の開口部44に嵌まり込んでいるがために、 前方枠40は成形器プロック60と共に下方に 移動させられる。この運動の行われている間、 押えバネ50の両端末52は、閉じ器頭部30 の後方端36に沿つて下方に動く。しかしこの 構成で押えバネ50によつて下方への運動に加 えられる抵抗は大きなものではなく、また閉じ 金を成形する間成形器プロック60と前方枠 40のそれぞれが上にある位置に保持するのに は十分であるか又は十分でないかも知れない。 このことは、かなりな程度、閉じ金200の強さ 及びその剛性に依存するものである。それは一 つには、帯94の中で次に続く閉じ金200に どの位しつかりと閉じ金200が結合されてい. るかに依存する。従つて、成形器脚部72によ つて加えられる力によつて閉じ金200の両端 が曲げられるのが、この力が成形器プロック 60及び前方枠40に伝えられ、鉄敷21上に 置かれている閉じられるもの300と前方枠 40が接触するに至るまでこれら2つのものを 下方に押し下げる以前に起ることは、若しあつ たとしてもあまり起り得ない。様々な摩擦力の 相互作用によつては、成形器プロック60と前 方枠40のこの下方への運動は、閉じ金200 の両端が現実に未だ曲げられていない前にすら 起りうるのである。或いは、閉じ金の両端が形 成され保持脚部72に形成されている溝77の 中に嵌り込むと摩擦力が増大するが為に、閉じ 金200の両側端が曲げられている途中で起る かもしれない。或いはまた(通常そうであるよ

35

ちに)、湾曲部73が成形器プロツク60の表 面63に、閉じ金の成形された後に、接触する に至るまで起きないかも知れない。

後方では、成形器70の下方への運動の間、 突起片 7 5 は駆動爪 1 2 0 のカム表面 1 4 2 に 5 沿つて、またその屈曲部144を乗り越えて平 坦部136へと通過して行く。一旦突起片75 が平坦部136に到達すると、更に後方への運 動及び駆動爪120を作動準備態勢に至らせる 運動は起らないが、それよりはむしろ、作動準 10 備態勢が保持される。駆動爪のこの作動準備態 勢を突起片75の圧力でとらせる動作は、打込 み器80の打込み脚部84が、以下に説明する ように、滑り溝48の上方端にある2つのカム 49に接触するに至るまでに、起らなければな 15 らない。若しこの作動準備態勢をとらせる動作 が脚部 8 4 の底部端末 8 5 が 2 つのカム 4 9 に 到達するまでに終らなければ、記述した如く駆 動爪120の作動準備態勢を確実にするために 打込み器 80 によつて成形器 70 に加えられる 20 圧力が十分ではない。駆動爪120のこの後方 への運動は、それを更に後方にある保持部材 110及び閉じ金200から成る帯94の上に 乗つている送り爪121に伝えられる。この後 方への運動量は僅かにほぼ1個の閉じ金の厚み 25 でその厚みの2倍以下であるので、極く僅かな ものである。この後退位は、以下に説明するよ うに、握り132が加えられた力から解放され るまで維持される。駆動爪120のこの後方へ . 向つての動作の間、逆送制御板122は帯94 30 が後退せず、このようにして送り爪121が前 の位置より後方のもう1つの閉じ金200を把 えることを確実にする。

5. 成形器プロック60の上表面63と、前方枠 40の底部端との距離は、湾曲部73と脚部 72との距離と大体同じであるため、前方枠 40と脚部72の底部端とは通常大体同時に閉 じられるもの300に接触するに至る。しかし 若し上記に述べたように種々の摩擦力の相互作 用があり、前方枠40が、成形器70が下方へ 40 7. 成形器プロック60が外側方向に動き始める の運動を完結する前に、閉じられるもの300 に接触するに至る場合、前方枠40が一旦閉じ られるもの300に接触すると、成形器70は 閉じ金200を成形しながら下方への運動を継

続し、脚部 7 2 の底部端もまた閉じられるもの 300を打つに至るまで閉じ金の両側に沿つて 下方に滑り下りる。脚部72の両端が閉じられ るもの300と接触状態に入る直前、打込み器 の両脚部84の底部端85はカム49に沿つて 上方に動き始め、脚部84はその折り曲げ線 89によつて生じた自然のバネの圧力に抵抗し て後方に動く。これによつて脚部84は上方を 向いている肩78との噛み合いから解除され、 脚部72の表面79に沿つて抵抗を感じながら 摺動して行く。表面79の領域に於ける脚部 72の厚みは、滑り溝48の厚みと同じである から、打込み器脚部84は滑り溝48に沿つて 下方に摺動して行くが、その間成形器脚部72 の表面 79との接触を保持している。このよう にして、成形器 70 はその下方への運動の最後 の僅かな部分を完結して閉じられるもの300 に接触するに至る。

- 6. 更に打込み器80が打込み器脚部84の底部 端85と一緒に下方に運動を続けると成形器脚 部72を閉じられるもの300との接触を保持 させ、一方で打込み器脚部84は表面79と通 路若しくはうね48に沿つて下方に移動して行 く。打込み刃80が停止している成形器70と の関係で下方への運動を始める時点に至るまで は、成形器70の突起片75は打込み器80の 切り込み82の底部若しくは底部に比較的近い 所に位置している。さて、打込み刃80が下方 へと運動し、停止した突起片 75との関係で切 り込み82が下方に動く。この運動の間に、打 込み刃80の底部端180は成形器プロツク 60の斜めに切られた上隅66を打ち、このよ うにして成形器プロック60を前方枠40との 関係に於いて外側方向に且つ押えバネ50の中 央部56の圧力を抗して押え付ける。これが既 に成形された閉じ金を成形器プロツク 60から 解放する。しかし、閉じ金の両脚は未だ成形器 脚部 7 2 によつて形成される通路 7 7 の中に残 つている。
- や直ちに、打込み器80の底部端180はその 点を通り過ぎて、既に成形された閉じ金の頭を 打ち、成形された閉じ金を、閉じられるものを 通して下方に打ち込み、その時点で鉄敷21に

35

16

ある折り曲げ溝23によつて周知のように折り 曲げられる。閉じ金のこの最後の打ち込みの間、 通路77が閉じ金と打込み器80を誘導する。

8. 下方をこの打込みが完結した時点では、前方 枠40及び成形器脚部72はその最下方の位置 5 にあつて閉じられたものの上に乗つている、一 方打込み刃80は既に打込み済の閉じ金の頭の 上に乗つている。作動握り132に加えられた 力を解除すると、作動バネ134は作動握り 132を上方に矢印140で示されている方向 10 とは反対の方向に押し上げる。作動握り132 のこの上方向への運動は、それと一緒に打込み 刃80を持ち上げる。

打込み刃80の上方向への運動の間に、その 中の切り込み82もまた成形器70の突起片 75との関係に於いて上方に移動する。切り込 み82の底部端が突起片75と噛み合うと、作 動バネ134によつ加えられた力によつて打込 み刃80が更に上方に移動し、その時それと一 緒に成形器 70 をも押し上げる。打込み刃 80 20 9. 打込み刃 80 の上方への運動の或る時点に於 と成形器 70 の上方への運動の或る時点に於い て、前方枠40と成形器プロツク80も同様に 上方への運動を始める。前方枠40と成形器プ ロック80が上方に動き始める特定時点は、様 様な摩擦力の相互作用によつて決められる。又 25 打込み器脚部84と成形器脚部72の表面79 との摩擦による吻合と共に、打込み刃80と通 路77との摩擦による吻合とによつて、成形器 70は、突起片75は未だ切り込み82の上端 に位置していながらも、打込み刃80の上方へ 30 の運動と同時に、その上方への運動を始めるで あろう。打込み器80、成形器70、成形器プ -ロック60及び前方枠40がどのような順序で その上方への運動を始めるのか、或いは、その 上方への運動を同時に始めるのかどうかは重要 35 なことではない。事実、摩擦力が違うので、或 る部品、例えば前方枠40や成形器ブロツク 60のような部品、は上方への運動を始めたと 思うと一時運動を停止する。唯重要なことはす べての部品が元の位置に戻り、図示されたよう 40 にすべての部品がこの目的を達成するように設 計され、相互に適応するようになつていること である。例えば、若しも成形器70が打込み刃 80と共に上方に向う運動を続けると最後には

それは摩擦抵抗力によつて止められるか、若し くはその上方端81は前方枠40の内にある制 御突起43によつて止められるが、その場合前 方枠40が既にその元の位置に押えバネ50に よつて戻つていないならば更に継続される上方 への運動は前方枠40をも共に移動させるが、 その後者の場合、制御突起43はその更に継続 せんとする上方への運動を捕え、また打込み刃 80の上方への運動は、成形器70の突起片 75との関係に於いて、切り込み82の上方へ の移動を起こさせる。他方、もし成形器 70 が その上方の最頂点に達する前に摩擦力が成形器 70の上方への運動を捕えるほどのものであれ ば、その場合には、打込み刃80の上方への運 動は、切り込み82の底部端が突起片75に噛 み合うに至るまで、切り込み82を突起片75 との関係に於いて上方に移動させる。その時、 打込み刃80の更に上方へ動こうとする動きは、 また成形器70をも上方へと移動させる。

- いて、打込み器脚部 7 2 は、誘導うね若しくは 誘導路48の上方端に於いて、カム表面49を 下方より上方へと通過し、成形刃70が摩擦力 によるか、若しくは制御突起43によつて捕捉 されるや直ちに、打込み刃80は、成形器70 との関係に於いて上方に移動し始めて、切り込 み82が突起片75との関係に於いて上方に動 き始め、また打込み器脚部84は、それらが肩 78を上方に向つて越えて通過し、前方枠40 の内側表面に対するそれらの元の位置まで戻る まで、成形器70の表面79に沿つて又それに 対応して上方に移動する。打込み刃80はバネ 鋼であるがために、打込み器脚部84は第5図 に示すように元の位置に戻り、その位置では脚 部84は肩78からは極く僅かの間隙を以つて 上方に位置することが判るであろう。
- 10. 打込み器80が成形器70の突起片75に到 違し、また成形器70の端81を前方枠40の 制御突起43に押しつけると、すべての部品の 上方運動のすべては最終的には完全に停止させ られる。この点に達する直前に、突起片 75は 駆動爪120の傾斜部142に沿つて、平坦部 131へと動いて行くが、その時送り爪121 は成形器プロック60の中の溝64に未成形の

閉じ金を供給し、打込み刃80が前方枠40内 の開口44を下から上方へ通過した時に、その 少し前に成形器プロック60は内方の通常の位 置に戻つている。

閉じ金200が成形器プロックの溝に供給さ れた時、閉じ金200の端末はその動きを規制 し、溝64内に適切に位置する為に滑り溝48 の近辺にある(第5図参照)。成形器プロツク 60への閉じ金200の供給は、最初の閉じ金 200が成形器部材70に最初に接触し、帯 9.4から分離させられた時、下方への打込み運 動のその部分が作動している間、成形器プロツ ク60に閉じ金200が押し付けられていない 時のそれと同様のものである。この一連の作動 の運動が望まぬ方向に行くことを防ぐ。

第14図、第15図及び第16図には、本発 明の閉じ金成形器及び打込み器の異つた実施態 様が示されている。第14,15及び16図に 示されている閉じ金成形器及び打込み器の部品 20 の殆どは、第1図乃至第13図に示されている 閉じ金成形器及び打込み器の部分のすべての殆 どと同一であり、また同様な部品には同じ参照 符号がつけられている。 書類閉じ器 400と 書 は第1図乃至第13図の閉じ器10に於いて作 動握り132が位置している所に、通常位置す る1個の電気ソレノイド402によつて作動す ることである。ソレノイド402は、堅固な枠 れに似たものによつて、そのソレノイド402 を固定した位置に保持する為に、取り付けられ ている。打込み刃130はその上方端にソレノ イド402の中を貫通している1 個の電機子を 有する。従つて、スイッチSW1 によつてソレ 35 ノイド402が作動すると、電機子406は下 方向に打ち降され、打込み刃130を、閉じ金 を成形し、打込むべく下方向に打ち降ろす。バ ネ134はデザインを小型にするために電機子 406の中に収納されている。

そのソレノイド402は、1個の適当な電気 回路Cに導線408で接続されている(その中 の1つに作動スイツチSW1がある)。その回 路 C は続いて導線 4 0 9 によつて(その中の1

つにオン・オフ・スイツチSW2がある)電源 S、例えば交流電源、に接続されている。回路 Cは周知の従来型のデザインのもので、従つて、 ここでは詳細を省く。適当な1回路が1976 年7月27日の米国特許第3971969号に 開示されている。

上記の幾つか異なつた点、即ちソレノイド 402の使用に加えて、閉じ金成形器及び打込み 器400も、押えバネ50の両端410は前方枠 10 40 にある 2 個のだ円形の孔 4 1 2 を通つて、閉 じ器頭部若しくは枠30の垂直部材34の両側に ある2個の孔44にそれぞれきつちりと嵌り込ん でいる点に於いて異なつている。第14図乃至第 16図の閉じ器の前方枠40にあるだ円形の孔 は、打込み運動のこの点に於ける閉じ金200 15 412は、第1図乃至第13図の閉じ器のための 前方枠40にある孔54とは、前方枠40の前面 により接近して位置している点だけが異なつてい る。この位置で、押えバネ50の両端410は、 閉じ器10に於いてみられるように閉じ器頭部 30の垂直部材34の端末36の後に噛み合う代 わりに、閉じ器頭部30の垂直部材にある2個の 孔414にそれぞれ嵌り込んでいる。この配列に よつて、押えバネ50の両端410は、第1図乃 至第13図の実施態様にみられるようにもはや垂 類閉じ器10との最大の相違は、閉じ器400 25 直部材34の後方端36に沿つて上下に滑動しな いことが判るであろう。従つて、第1図乃至第 13図の実施態様と異なり、電気的に作動する閉 じ器400の前方枠40は、作動中に閉じられる もの300に向つて下方への運動をしない。むし 若しくは閉じ器頭部30に固定帯404又はそ 30 ろ、前方枠40は、閉じ器400の通常の作動段 段のすべてを通じて、閉じ器頭部30との関係に 於いて静止状態にある。

> 第1図乃至第13図に於ける実施態様の作動中、 成形器 70 の両脚部 72 は成形器プロック 60 と 協力して、未成形の閉じ金200から閉じ金を成 形することが想起されるであろう。更に、閉じ金 を成形した後、両脚部 72の間に延びている成形 器70の弯曲部若しくは端部73は、第10図に 図示されているように、成形器60の上に降りて 40 来て、成形器プロック60及び前方枠40を、閉 じられるもの300に前方枠40が達するまで、 押し下げられることが想起されるであろう。閉じ 器400に於いては、前方枠40は下方への運動 に対して動かぬよう保持されているがために、成

等公 昭59-45482

形器 70 は改造されねばならない。従つて、第 16図に示すように、そこに示されている成形器 470が第2,5及び6図に示されている成形器 70との唯一の異なる点は、第16図の成形器 470の湾曲部若しくは端部473は、成形器 70の端部73より高い所に位置していることで ある。それは即ち、第16図の両脚部の底部端か ら成形器 4 7 0 の 弯曲 部若しくは 両端部 4 7 3 に 至る距離は、第6図の両脚部72の底部端から成 形器 70 の弯曲部若しくは端部 73 に至る距離よ 10 する。 り大きいのである。従つて、この装置の作動中、 両脚部472は閉じ金針金200から閉じ金を成 形し、両脚部472が、端部473が成形器プロ ツク60に到達若しくは接触することなしに、閉

打込み器の2個のプッシャ85及び成形器70 の凹部 7 9 は、閉じ金成形段階が完結すると、成 形器70は両脚部72と共に、端末85との摩擦 力による吻合によつて、成形済の閉じ金を閉じら 20 れるもの300に向つて下方に引続き運び、誘導 するように形成され且つ釣合いが保たれている。

直前の段落で述べられている点を除けば、第 14図乃至第16図の装置の作動要領は、第1図 てに於いて同じである。

上記の実施態様のそれぞれに於いて、押えバネ 50の両端50,410は前方枠40のだ円形の 孔54,412に嵌り込んでいる。この孔54, 40は固定された閉じ器頭部30から僅かな距離 外側方向に動くであろうが、その距離はだ円形の 孔54,412それぞれと両端52,410の直 径との関係によつて決定される。このだ円にした 度合は前方枠40が装置を詰られるような正常な 35 514に接触し、成形器60内で適切な位置につ 形に成形されなかつた閉じ金若しくは未成形の閉 じ金を排除するために、閉じ器頭部30から外方 向へ十分な余裕を与えるように選択されている。 従つて、閉じ器の詰つた状態を直すためには、閉 早く連続的に作動することだけが必要である。こ うすることによつて、押えバネ50は前方枠40 を固定された閉じ器頭部30との関係に於いて適 当な位置に押し戻すであろう。

部品の一部に前述の符号を割りふり、その他の 部品に新たに符号を割りふつた第17図乃至第 22図を参照しながら説明すると、送りバネ 112は2個リベット116によつて保持部材 110 に結合されている。保持部材110 は軸 502に回転可能に取付けられている支持部によ つて軸502を軸として揺動する。駆動爪120 は保持部材110と一体構造になつているので2 個の送り爪121を送りバネ112によつて駆動

20

カートリツジ90は、カートリツジ基部503 に取付けられており、そのカートリッジ基部は基 板504、基部側壁506及び基板504の外側 に取付けられた2個の側方突起を有する。2個の じられるもの300に接触する迄その運動を継続 15 誘導片後端511は逆送制御板を抑えている。前 方枠40は8個のそれぞれ2個が1組になつたス ペーサ突起512,513,514及び516を 有する。カートリツジ90はバネ517によつて その作動位置に保持されている。

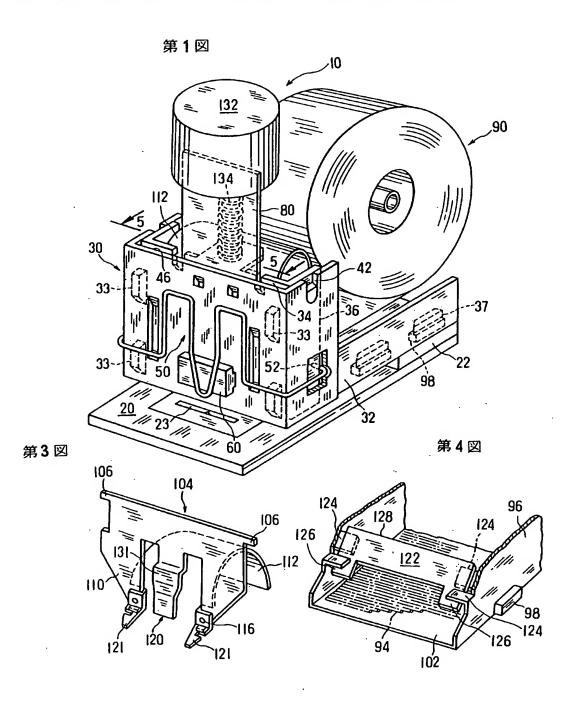
この改造された閉じ器を作動させるに当つて、 カートリッジ90が第18図に点線で示されてい るように、やはり点線で示されているパネ517 によつて閉じ器頭部30内に、その下部位置に据 えおかれる。次いでカートリッジ90は第18図 乃至第13図の変型の作動要領と本質的な点すべ 25 に示されているように、カートリッジ基部前端が 開口部100を通つて前方枠40に届くまで、バ ネ112に対して左方に押しつけられる。 開口部 100は閉じ金針金200の長さよりかなりその 幅は長い。カートリッジ基部前端508は、スペ 412に嵌め込みになつているがために、前方枠 30 ーサ突起514と516の間に位置し、又閉じ金 帯押え509の一部も閉じ器頭部30を通つて頭 部30と前方枠40との間空隙に突出している。 閉じ金帯が成形器 60 の中へと前進させられると 先頭の閉じ金針金200は2個のスペーサ突起

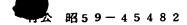
第21図について説明すると、先頭の閉じ金針 金が成形器プロック60に送り込まれた時、その 両端は2個の閉じ金帯押え509の下にその両端 じ器を、詰つた状態が正常な状態に戻るまで、素 40 がそれぞれ延びていることが判る。閉じ金帯押え 509は、先頭の閉じ金針金の一部が、閉じ器頭 部30と前方枠40の間の空隙に突き出た時に、 打込み刃86と成形器70が上方への作動によつ て、閉じ金帯 9 4 の先頭の閉じ金針金が上方に押

し上げられるのを防ぐ機能を果している。このよ うに、カートリツジ基部前端508、閉じ金帯押 え509及び開口部100がそれらの間で協力し て、カートリッジを定位置に誘導し保持し、且つ 閉じ金針金が、打込み刃86と成形器70の上方 5 送り出されて成形器プロック60内に入る出口を へ戻る作動を行う間に、曲げられたり、歪められ

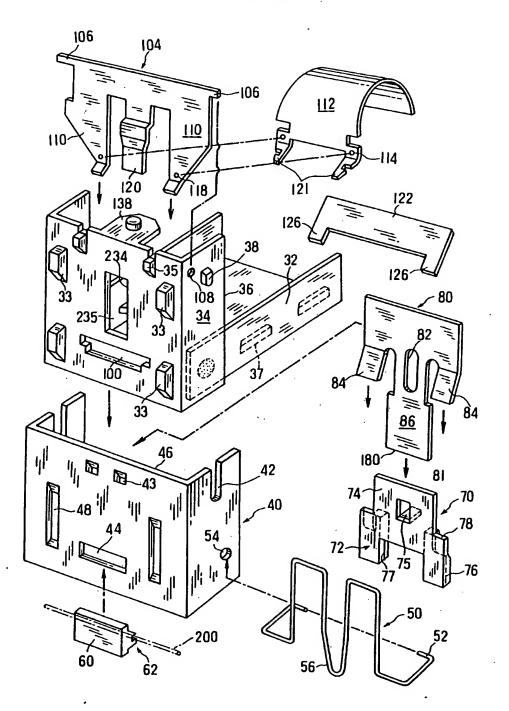
たり或いは閉じ金帯 9 4 から外れたりすることを 防いでいることが判る。

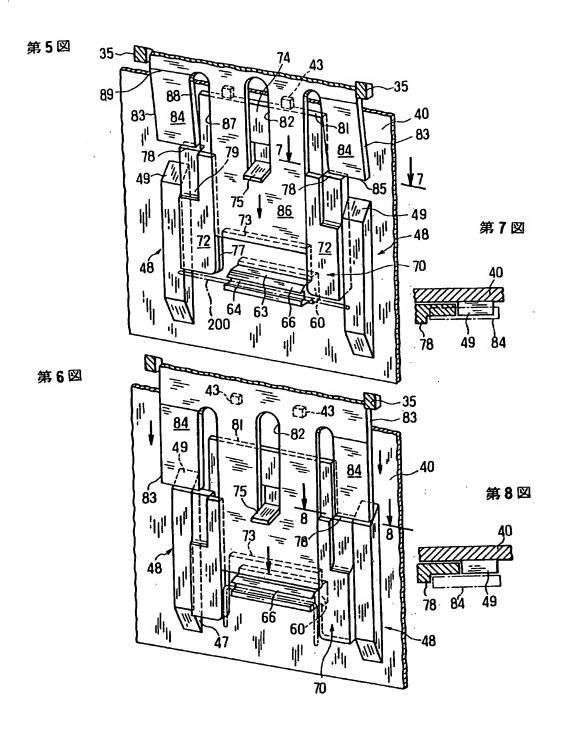
閉口部内に位置した2個の閉じ金帯押え509 は、先頭の閉じ金針金200がカートリッジから 限定する緑の一部を形成している。



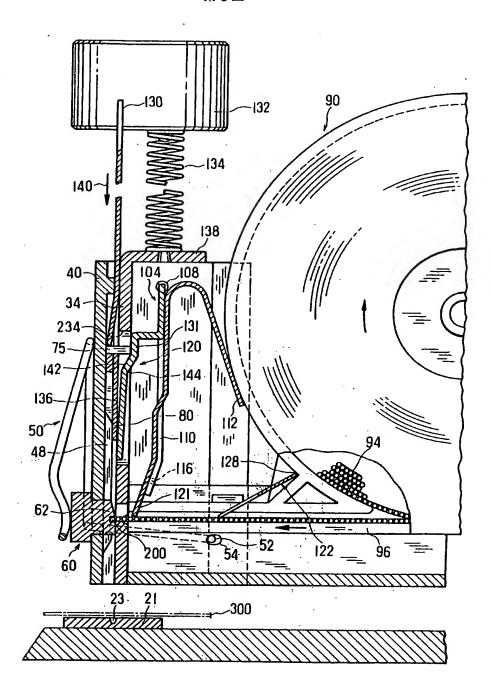


第2図

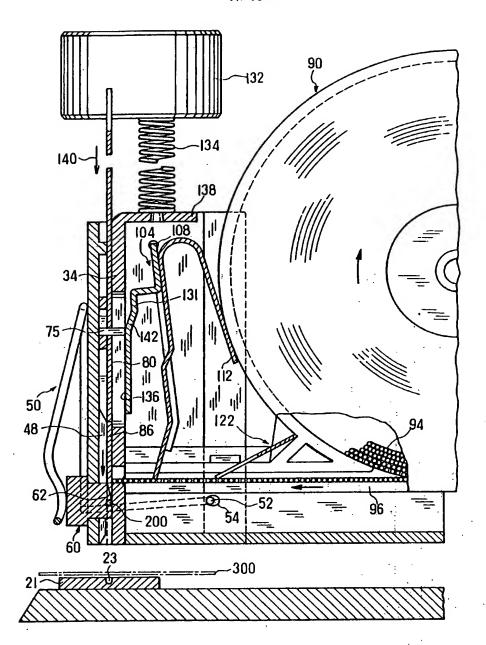




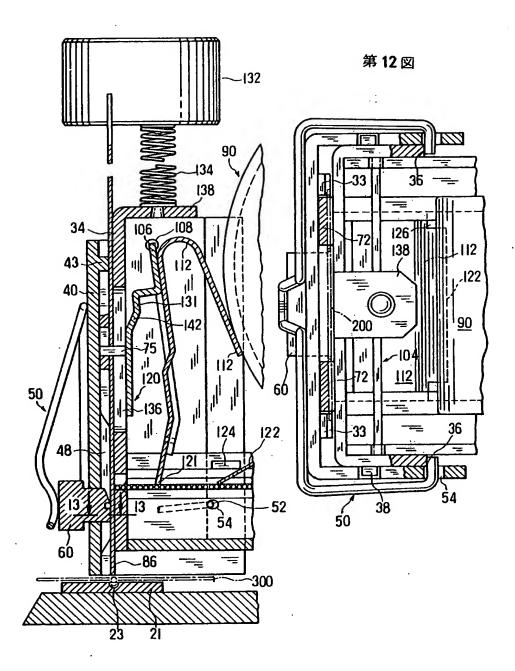
第9図

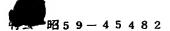


第10図

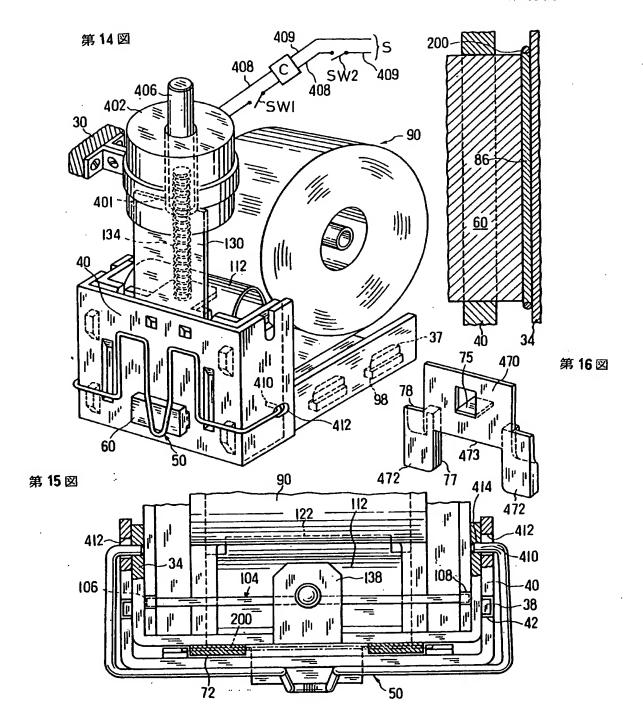


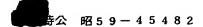
第11図



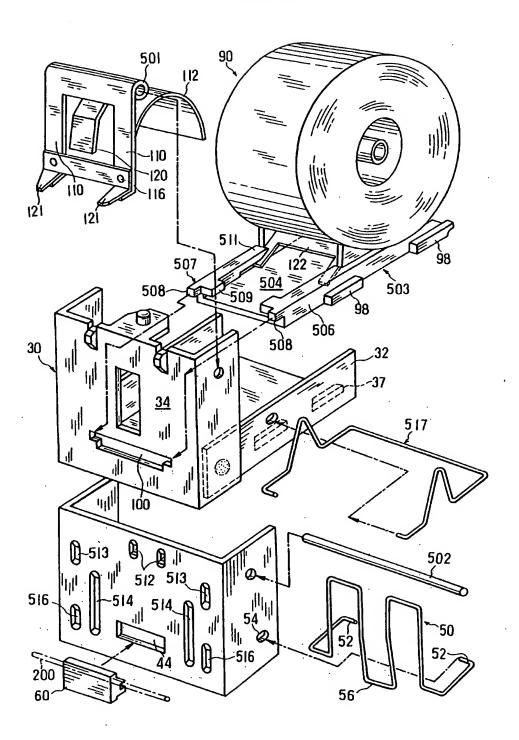


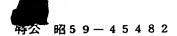
第13図



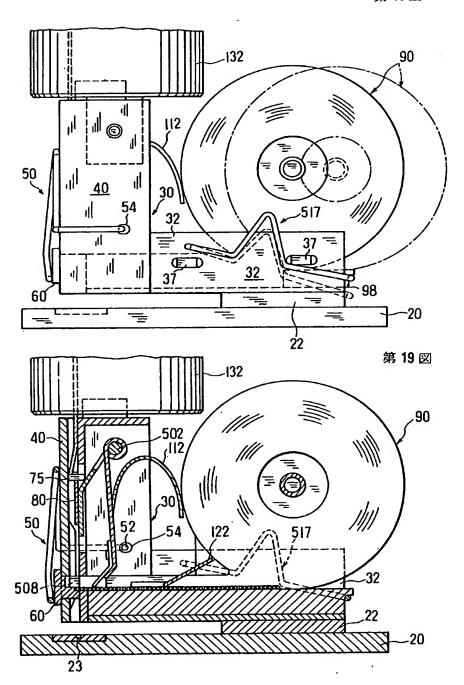


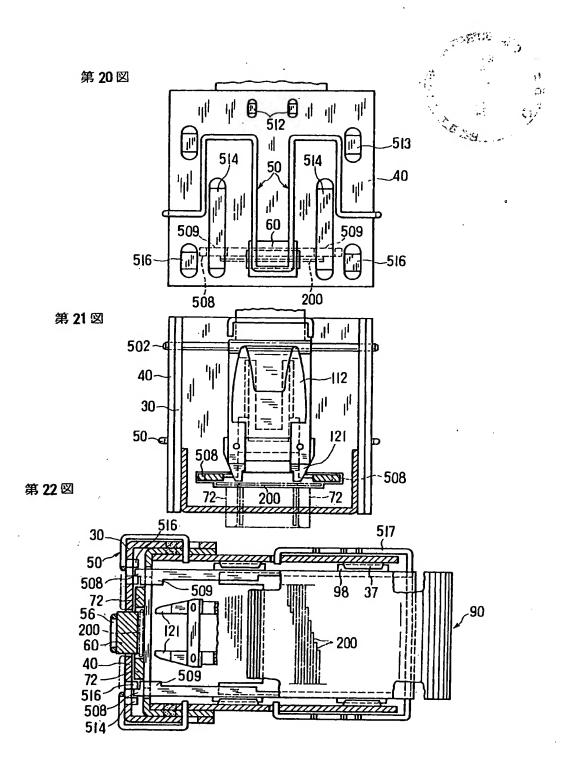
第17図





第18図





This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

□ BLACK BORDERS
□ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
□ FADED TEXT OR DRAWING
□ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
□ SKEWED/SLANTED IMAGES
□ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
□ GRAY SCALE DOCUMENTS
□ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
□ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.

OTHER: